# This Page Is Inserted by IFW Operations and is not a part of the Official Record

# **BEST AVAILABLE IMAGES**

Defective images within this document are accurate representations of the original documents submitted by the applicant.

Defects in the images may include (but are not limited to):

- BLACK BORDERS
- TEXT CUT OFF AT TOP, BOTTOM OR SIDES
- FADED TEXT
- ILLEGIBLE TEXT
- SKEWED/SLANTED IMAGES
- COLORED PHOTOS
- BLACK OR VERY BLACK AND WHITE DARK PHOTOS
- GRAY SCALE DOCUMENTS

# IMAGES ARE BEST AVAILABLE COPY.

As rescanning documents will not correct images, please do not report the images to the Image Problems Mailbox.

(19)日本国特許庁(JP)

## (12) 公開特許公報(A)

FΙ

(11)特許出願公開番号

### 特開平6-185590

(43)公開日 平成6年(1994)7月5日

(51)Int.Cl.<sup>5</sup>

識別記号

庁内整理番号

技術表示箇所

F 1 6 H 15/38

8009 - 3 J

8009-31

37/02

A 9242-3 J

審査請求 未請求 請求項の数1(全 5 頁)

(21)出願番号

特願平4-334216

(71)出願人 000004204

日本精工株式会社

(22)出願日 平成 4年(1992)12月15日

東京都品川区大崎1丁目6番3号

(72)発明者 伊藤 裕之

神奈川県藤沢市藤が岡 2-14-15

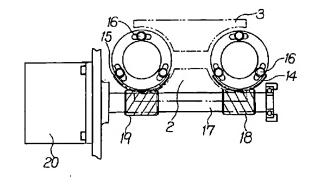
(74)代理人 弁理士 岡部 正夫 (外5名)

#### (54)【発明の名称】 トロイダル形無段変速機

#### (57)【要約】 (修正有)

【目的】大きな減速比を得ることができ、かつ高負荷時でも高い変速精度を保持できるトロイダル形無段変速機を提供する。

【構成】各トラニオン軸線上に設けられた可逆性のねじ装置と、各ねじ装置をトラニオン軸線回りに回動可能にハウジングに支持するねじ装置支持部と、トラニオンをトラニオン軸線方向に偏位させて自動変速作用を成すためにねじ装置を回動する回動装置とから成るねじ式制御のトロイダル型無段変速機において、回動装置を、回転力を発生する駆動源と、ハウジングに回転可能に支持され駆動源からの回転力が伝達される駆動軸と、各ねじ装置に設けられたウォームホイールギヤ14,15と、駆動軸上に設けられウォームホイールギヤとそれぞれ啮合する互いに捉れ方向が異なる一対のウォームギヤ部18,19とから構成した。



#### 【特許請求の範囲】

【請求項1】ハウジングと、前記ハウジングに回転可能 に且つ同軸に支承された入力軸及び出力軸と、前記入力 軸及び出力軸にそれぞれ嵌挿され各軸と共に回転する入 カディスク及び出力ディスクと、前記両ディスクの対向 する面は互いに協働してトロイダルキャビティを形成 し、前記両ディスクの対向する面と係合し該トロイダル キャビティ内に配置された一対のパワーローラと、前記 各パワーローラを回転可能に支承するトラニオンと、前 記各トラニオンを前記パワーローラの回転軸に対しほぼ 10 直角方向のトラニオン軸線回りに回動可能に且つトラニ オン軸線に沿って移動自在に前記ハウジングに支持する トラニオン支持装置と、前記各トラニオン軸線上に設け られた可逆性のねじ手段と、前記各ねじ手段をトラニオ ン軸線回りに回動可能に前記ハウジングに支持するねじ 手段支持装置と、前記トラニオンをトラニオン軸線方向 に偏位させて自動変速作用を成すために前記ねじ手段を 回動する回動装置とから成るトロイダル型無段変速機に

前記回動装置は、回転力を発生する駆動源と、前記ハウ ジングに回転可能に支持され前記駆動源からの回転力が 伝達される駆動軸と、前記各ねじ手段に設けられたウォ ームホイールギヤと、前記駆動軸上に設けられ前記ウォ ームホイールギヤとそれぞれ噛合する互いに捩れ方向が 異なる一対のウォームギヤ部とから成ることを特徴とす るトロイダル形無段変速機。

#### 【発明の詳細な説明】

#### [0001]

【産業上の利用分野】この発明は、自動車、産業車両、 モーター等に用いられるトロイダル形無段変速機に関す る。

#### [0002]

【従来の技術】従来のトロイダル形無段変速機は、例え ば、特開昭61-103052号公報に記載されている ように、ねじ式制御とリンク機構とを組み合わせてい る。このトロイダル形無段変速機は、パワーローラを回 転可能に支持するトラニオンを軸方向に偏位させて自動 変速作用を行なわせるために、トラニオンに形成された ねじ軸に螺合する制御ナットを有している。この制御ナ ットは、リンクを介して変速ロッドと連結している。従 40 って、変速ロッドの移動量がリンクの作用により制御ナ ットに回転量として伝達され、制御ナットが回転してト ラニオンを軸方向に偏位させ自動変速作用が行なわれ る。

#### [0003]

【発明が解決しようとする課題】従来のトロイダル形無 段変速機において、制御ねじのナット部に連結されてい るリンクは、寸法の制約上リンクの強度を強くできない ため、負荷がかかった状態で変速をさせようとすると、 リンク自体のバランスが崩れ、左右のリンクのいずれか 50 イールギヤとウォームギヤ軸との位置関係がウォームギ

が異常変移し、変速制御が不可能になる問題点があっ た。また、組立の際には、リンクの自由度が大きいため に、かえって、変速中立位置に適合したリンクの位置を 決めにくいという問題点があった。更に、リンクは、支 点からのスパンによって力の比が変わるので、限られた 寸法の中では大きな力の比(減速比)を得ることができ ず、さらなる減速機構の追加や、アクチュエータの出力 を大きくする必要があった。また、パワーローラにかか るトラクション力が制御ねじを介してリンクへ逆入力さ れるので、つまり、リンクが制御ねじにより逆に動かさ れるので、リンクを所定位置に保持するためには、アク チュエータのホールディングトルクをかなり大きくする 必要があった。

#### [0004]

【課題を解決するための手段】本発明は、大きな減速比 を得ることができ、かつ高負荷時でも高い変速精度を保 持できるトロイダル形無段変速機を提供することを目的 とする。

【0005】本発明は、前記課題を解決するために、ハ ウジングと、前記ハウジングに回転可能に且つ同軸に支 承された入力軸及び出力軸と、前記入力軸及び出力軸に それぞれ嵌挿され各軸と共に回転する入力ディスク及び 出力ディスクと、前記両ディスクの対向する面は互いに 協働してトロイダルキャビティを形成し、前記両ディス クの対向する面と係合し該トロイダルキャビティ内に配 置された一対のパワーローラと、前記各パワーローラを 回転可能に支承するトラニオンと、前記各トラニオンを 前記パワーローラの回転軸に対しほぼ直角方向のトラニ オン軸線回りに回動可能に且つトラニオン軸線に沿って 移動自在に前記ハウジングに支持するトラニオン支持装 置と、前記各トラニオン軸線上に設けられた可逆性のね じ手段と、前記各ねじ手段をトラニオン軸線回りに回動 可能に前記ハウジングに支持するねじ手段支持装置と、 前記トラニオンをトラニオン軸線方向に偏位させて自動 変速作用を成すために前記ねじ手段を回動する回動装置 とから成るトロイダル型無段変速機において、前記回動 装置を、回転力を発生する駆動源と、前記ハウジングに 回転可能に支持され前記駆動源からの回転力が伝達され る駆動軸と、前記各ねじ手段に設けられたウォームホイ ールギヤと、前記駆動軸上に設けられ前記ウォームホイ ールギヤとそれぞれ噛合する互いに捩れ方向が異なる一 対のウォームギヤ部とから構成した。

#### [0006]

【作用】本発明は、トロイダル形無段変速機の自動変速 作用を行なうために、 捩れ方向の異なる 2 つのウォーム ギヤ部を有する駆動軸即ちウォームギヤ軸とウォームホ イールギヤとを設けたので、変速制御機構の剛性が向上 する。それによって、負荷が高くても確実な変速制御が 可能となる。また、変速中立位置に適合するウォームホ ヤの噛み合いで決まるため、組立の際の位置決めが容易 にできる。更に、ウォームギヤにより減速するので、よ り大きな減速比を設定することができる。また、ウォー ムの進み角を所定値に設定することにより、パワーロー ラにかかるトラクション力がウォームギヤ軸を逆回転さ せることを防止できるので、駆動源即ちアクチュエータ の設定の自由度を大きくできる。

#### [0007]

【実施例】以下図示の実施例によって本発明を詳細に説 明する。

【0008】図1は、本発明のトロイダル形無段変速機 の第1の実施例のトラニオン方向の断面図で、図2は、 その制御ねじ部を上部から見た図である。

【0009】パワーローラ1は、入力ディスク2と出力 ディスク3との間に互いに押圧して係合して配置されて いる。パワーローラ1は、トラニオン4に偏心軸5を介 して回転可能に支持されている。トラニオン4の上下軸 端部は、張力部材6に球状外形面軸受け7を介して保持 されている。張力部材6は、中心部分をポスト8を介し てハウジング9に支持されている。従って、トラニオン 4は、トラニオン軸線Z-Zの回りに回動可能、かつZ Z軸方向の少量移動が可能である。

【0010】トラニオン4の軸端部には軸方向力によっ ても回転可能な、いわゆる可逆性のねじ装置を構成する ねじ軸10が形成されている。ねじ軸10には、制御ナ ット11がボール12を介して螺合している。制御ナッ ト11は、軸受け13によってハウジング9に回転可 能、軸方向固定に支持されている。制御ナット11の上 端部には、ウォームホイールギヤ14、15がボルト1 6により制御ナット11に固定されている。ウォームホ イールギヤ14、15は、ウォームギヤ軸17のウォー ムギヤ部18、19とそれぞれ噛合している。

【0011】次に、変速方法について説明する。変速信 号がアクチュエータ20に送られると、アクチュエータ 20の回転力は、ウォームギヤ軸17に伝わる。ウォー ムギヤ軸17のウォームギヤ部18と19は、捩れ方向 が互いに異なるので、ウォームホイールギヤ14、15 を互いに反対向きに回転する。 ウォームホイールギヤ1 4、15はボルト16により制御ナット11に締結され ているので、左右の制御ナット11はウォームホイール 40 ギヤ14、15と共にそれぞれ互いに反対向きに回転す る。制御ナット11が回転すると、ボール12を介して 制御ナット11と螺合している左右のねじ軸10は、ト ラニオン軸線Z-Zに沿って互いに反対方向に移動す る。ねじ軸10は、トラニオン4と一体に結合されてい るので、トラニオン4に偏心軸5を介して支持されてい るパワーローラ1がトラニオン軸線Z-Zに沿って偏位 する。パワーローラ1がトラニオン軸線2-2に沿って 偏位すると、周知のトロイダル形無段変速機における自 動変速作用が生じ、パワーローラ1、従ってトラニオン 50 ギヤ部45はウォームホイールギヤ39と噛合し、ウォ

4

4がトラニオン軸線2-2回りに回動し、その回動の方 向は制御ナット11の回転を追うように回動するのでね じ軸10のリードにつれてトラニオン4(パワーローラ 1)の偏位が元に戻って中立位置に復したとき、即ちパ ワーローラ1の回転軸心と入出力軸心とが交わる状態に 復したときにパワーローラ1の回動が止まる。即ち自動 変速作用が終り、ウォームギヤ軸17の回転量に見合っ た所望の速度比に変速することができる。

【0012】図3は、本発明のトロイダル形無段変速機 10 の第2の実施例の制御ねじ部を上部から見た図である。 図3のトロイダル形無段変速機は、ダブルキャビティ式 であり、1つのウォームギヤ軸で4つのウォームホイー ルギヤを駆動して変速する機構を有する。入力ディスク 21及び22とそれぞれに対向して配置された出力ディ スク23及び24との間に2つのトロイダルキャビティ が形成されている。このダブルキャビティ式トロイダル 形無段変速機は、シングルキャビティ式の2倍のトルク を伝達することができる。この2つのキャビティ内に4 つのトラニオンが配置され、各トラニオンに関連して4 つのウォームホイールギヤ25、26、27及び28が 設けられている。入力ディスク21及び22の上方にウ ォームギヤ軸29が設けられており、ウォームギヤ軸2 9にウォームギヤ部30及び31が設けられている。ウ ォームギヤ部30は、ウォームホイールギヤ25及び2 ギヤ26及び28と噛合している。アクチュエータ32 の回転力がウォームギヤ軸29に伝わると、ウォームギ ヤ部30及び31は、捩れ方向が互いに異なっているの で、ウォームホイールギヤ25は26に対して、及びウ ォームホイールギヤ27は28に対して、それぞれ逆方 向に回転し、前記自動変速作用が生じる。このとき、ウ オームホイールギヤ25と28及びウォームホイールギ ヤ26と27は、それぞれ同じ方向に回転する。

【0013】図4は、本発明のトロイダル形無段変速機 の第3の実施例の制御ねじ部を上部から見た図である。 図4のトロイダル形無段変速機は、ダブルキャビティ式 であり、2つのウォームギヤ軸で4つのウォームホイー ルギヤを駆動して変速する機構を有する。入力ディスク 33及び34とそれぞれに対向して配置された出力ディ スク35及び36との間に2つのトロイダルキャビティ が形成されている。この2つのキャビティ内に4つのト ラニオンが配置され、各トラニオンに関連して4つのウ ォームホイールギヤ37、38、39及び40が設けら れている。出力ディスク35の上方にウォームギヤ軸4 1が、出力ディスク36の上方にウォームギヤ軸42が それぞれ設けられている。ウォームギヤ軸41のウォー ムギヤ部43はウォームホイールギヤ37と噛合し、ウ ォームギヤ軸41のウォームギヤ部44はウォームホイ ールギヤ38と噛合し、ウォームギヤ軸42のウォーム

ームギヤ軸42のウォームギヤ部46はウォームホイー ルギヤ40と噛合している。ウォームギヤ軸41の一端 部にはギヤ47が設けられ、ウォームギヤ軸42の一端 部にはギヤ48が設けられている。アクチュエータ49 の回転力は、ギヤ50に伝えられ、ギヤ50は、ギヤ4 7及び48と噛合して、回転力をウォームギヤ軸41及 び42に伝える。アクチュエータ49の回転速度は、ギ ヤ47、48及び50により減速される。ウォームギヤ 軸41のウォームギヤ部43と44及びウォームギヤ軸 42のウォームギヤ部45と46は、それぞれ捩れ方向 10 が互いに異なっているので、ウォームホイールギヤ37 は38に対して、及びウォームホイールギヤ39は40 に対して、それぞれ逆方向に回転し、前記自動変速作用 が生じる。このとき、ウォームホイールギヤ37と40 及びウォームホイールギヤ38と39は、それぞれ同じ 方向に回転する。

【0014】以上、図1乃至図4に、ウォームギヤを用いたトロイダル形無段変速機の実施例を示した。ここで、ウォームの進み角を6。以下に設定することによって、パワーローラ1とディスク2、3間で発生するトラ 20 クション力がボールねじ12及びウォームホイールギヤ14、15を介してウォームギヤ軸17を逆に回そうとする逆回転力を、ウォーム特有のセルフロック機構により防止できるので、ウォームギヤ軸17が逆にウォームホイールギヤにより回転されることはない。なお、その進み角は互いにすべて同じ角度と設定すれば、それぞれのトラニオン4の移動量の大きさは同じであり、シングルキャビティ、ダブルキャビティ式両者とも制御可能である。

#### [0015]

【発明の効果】ねじ式制御のトロイダル形無段変速機において、アクチュエータからの減速機構として、互いに 捩れ方向の異なるウォーム機構を採用したので、大きな 減速比の設定が可能となる。また、ウォーム特有のセルフロック機構によりウォームギヤ軸の逆転が防止できるので、アクチュエータの小型化が可能である。また、ウォーム機構を採用したことにより、変速制御機構の剛性が十分取れ、確実な変速制御が可能である。また、限られたスペースの中でも、ウォームギヤのモジュール、転

位量、条数、進み角、ウォームホイールギヤの歯数の設計によって、一個のウォームギヤで4つのウォームホイールギヤを駆動すれば、ダブルキャビティ式トロイダル形無段変速機も変速制御可能となり、大排気量の車両でも、本システムが搭載可能となる。そして、ウォーム進み角を6°以下に設定することにより、変速機自体からかかる逆駆動力でウォームギヤ軸が逆に回されることを防止でき、アクチュエータのホールディングトルクを小さく、又は零にすることが可能となる。従って、所定の変速位置を一定に保持するときのアクチュエータへの電力供給は少量又は零にすることができ、省エネルギーを可能とする。また、制御信号に対する変速比の安定性が

#### 【図面の簡単な説明】

み、変速機の構造が簡単になる。

【図1】本発明のトロイダル形無段変速機の第1の実施 例のトラニオン軸線方向の断面図である。

確実になる。更にまた、ウォームギヤ軸の2つのウォー

で、ウォームギヤ軸を軸方向に支持する力が小さくてす

ムギヤ部にかかる軸方向の力は互いに逆向きであるの

) 【図2】本発明のトロイダル形無段変速機の第1の実施 例の制御ねじ部を上部から見た図である。

【図3】本発明のトロイダル形無段変速機の第2の実施 例の制御ねじ部を上部から見た図である。

【図4】本発明のトロイダル形無段変速機の第3の実施 例の制御ねじ部を上部から見た図である。

#### 【符号の説明】

- 1 パワーローラ
- 2、21、22、33、34 入力ディスク
- 3、23、24、35、36 出力ディスク
- 30 4 トラニオン
  - 9 ハウジング
  - 10 ねじ軸
  - 11 制御ナット
  - 14、15、25~28、37~40 ウォームホイー
  - 17、29、41、42 ウォームギヤ軸
  - 18、19、30、31、43~46 ウォームギヤ部 20、32、49 アクチュエータ

